

$Ax = b$ 的多重网格方法。假设 A 是一个对称矩阵 $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ，一个最简单的代数多重网格算法可以通过如下步骤得到：

- (1) 用一个快速近似算法得到一个近似解 x' ，并假设残差为 $r = b - Ax'$ 。
- (2) 找到一个矩阵 $S \in \mathbb{R}^{n \times m}$ ，计算 $S^T A S y = S^T r$ 的解 y 。
- (3) 得到一个更好的近似解 $x = x' + S y$ 。
- (4) 重复上述步骤直到残差足够小。

观察第二步， $S^T A S$ 将线性系统从 n 维降到 m 维，实际上就是对图做了粗化（称为 Galerkin 粗化算子）。回到图数据中，对于一个邻接矩阵 A ，它的粗化表示为

$$A_c = S^T A S$$

对应地，图信号 X 池化为

$$X_c = S^T X$$

图 5.3 给出了一个例子，方便读者理解代数多重网格的粗化。

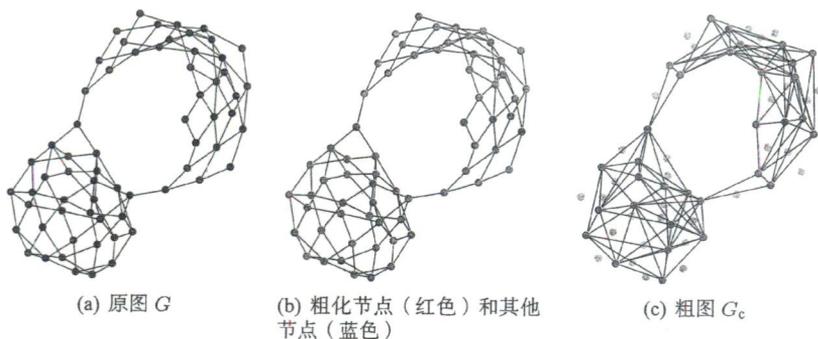


图 5.3 图的代数多重网格粗化示意图

DiffPool^[72] 是一个基于代数多重网格的池化方法。不同于传统的代数多重网络，DiffPool 中的 S 可以根据上层的图信息参数化，这样我们就得到了一个端到端可学习的池化图网络。在每一层 l 中，我们定义两个不同的图神经网络层，一个图神经网络用来嵌入，另一个图神经网络用来学习粗化矩阵 S 。